

УДК 519.6 + 517.983.54

О.В. Матысик

**МЕТОД ИТЕРАЦИЙ НЕЯВНОГО ТИПА РЕШЕНИЯ ОПЕРАТОРНЫХ
УРАВНЕНИЙ В ГИЛЬБЕРТОВОМ ПРОСТРАНСТВЕ**

Брестский государственный университет им. А. С. Пушкина, Беларусь

Рассматривается задача приближенного решения в гильбертовом пространстве линейного некорректного уравнения. Задача решается методом итераций неявного типа. Исследована сходимость метода с априорным выбором числа итераций в энергетической норме гильбертова пространства и изучен случай неединственного решения.

Ключевые слова: неявный итерационный метод, регуляризация, некорректная задача, гильбертово пространство, операторное уравнение первого рода, самосопряженный оператор, энергетическая норма.

Настоящая работа посвящена итерационному методу решения операторных линейных уравнений в гильбертовом пространстве с ограниченным, положительно определённым, самосопряжённым оператором в предположении, что погрешности имеются в правой части уравнения. Такими операторными уравнениями задаются некорректные задачи, которые были сформулированы в начале прошлого столетия [1-2] и долгое время не изучались, поскольку считалось, что они не могут отвечать никакой физической реальности и поэтому их решение не имеет смысла.

Однако потребности практики привели к необходимости решать некорректные задачи. Для их решения предложены и широко применяются метод регуляризации А. Н. Тихонова [3], метод квазирешений В. К. Иванова [4], метод невязки Д. Л. Филлипса [5] и В. К. Иванова и их модификации. Систематическое изучение некорректных задач и способов их решения началось в 50-х годах XX века, но особенно широкий размах оно приняло в последние 50 лет. Основные результаты отражены в монографиях М. М. Лаврентьева [6], А. Н. Тихонова и В. Я. Арсенина [7], В. К. Иванова, В. В. Васина и В. П. Тананы [8], О. А. Лисковца [9], Г. М. Вайникко и А. Ю. Веретенникова [10].

Наибольшее распространение получили итерационные методы решения некорректных задач [12–22]. Их частое использование связано с тем, что эти методы сравнительно легко программируются на ПЭВМ.

В статье предлагается регуляризирующий алгоритм для некорректных задач, описываемых операторными уравнениями первого рода, в виде неявного итерационного метода, обладающим более высокими скоростными качествами, чем ранее известные методы.

В [23] для предлагаемого метода при решении уравнения с приближенной правой частью исследована сходимость в исходной норме гильбертова пространства, получены априорные оценки погрешности и априорный момент останова, обоснована возможность применения к методу правила останова по поправкам.

В данной статье продолжено изучение предложенного метода. Исследована его сходимость в энергетической норме гильбертова пространства, получены априорный момент останова и условия, когда из сходимости итераций в энергетической норме гильбертова пространства следует их сходимость в исходной норме, доказана сходимость метода в случае неединственного решения.

Сравнение предлагаемого метода с хорошо известным явным методом итераций [6, 10–16] $x_{n+1,\delta} = x_{n,\delta} + \alpha(y_\delta - Ax_{n,\delta})$, $x_{0,\delta} = 0$ показывает, что порядки их оптимальных оценок одинаковы. Достоинство явных методов в том, что явные методы не требуют обращения оператора, а требуют только вычисления значений оператора на последовательных прибли-

жениях. В этом смысле явный метод [6, 10–16] предпочтительнее рассматриваемого неявного метода. Однако предлагаемый неявный метод обладает следующим важным достоинством. В явном методе [6, 10–16] на параметр α накладывается ограничение сверху – неравенство $0 < \alpha \leq \frac{5}{4\|A\|}$, что может привести на практике к необходимости большого числа итераций.

В предлагаемом неявном методе ограничений сверху на $\alpha > 0$ нет. Это позволяет считать $\alpha > 0$ произвольно большим (независимо от $\|A\|$), в связи с чем оптимальную оценку для неявного метода можно получить уже на первых шагах итераций.

Рассмотренный в статье итерационный метод может быть использован для решения прикладных некорректных задач, встречающихся в теории оптимального управления, математической экономике, геофизике, синтезе антенн, акустике, диагностике плазмы, в наземной или воздушной геологоразведке, автоматической обработке результатов физического эксперимента, сейсмике, спектроскопии и медицине (томографии).

Работа выполнена в рамках темы «Итерационные процедуры решения операторных уравнений первого рода» (зарегистрирована в Белорусском институте системного анализа от 20.09.2011 № 20113449)

Постановка задачи. В действительном гильбертовом пространстве H рассматривается уравнение первого рода

$$Ax = y, \quad (1)$$

где A – положительно определенный, ограниченный и самосопряженный оператор, для которого нуль не является собственным значением, однако принадлежит спектру оператора A , и, следовательно, задача некорректна. Пусть $y \in R(A)$, т.е. при точной правой части y уравнение (1) имеет единственное решение x . Для отыскания этого решения предлагается итерационная процедура неявного типа

$$(E + \alpha^2 A^{2k})x_{n+1} = (E - \alpha A^k)^2 x_n + 2\alpha A^{k-1}y, \quad x_0 = 0, \quad k \in N. \quad (2)$$

В случае приближенной правой части y_δ ($\|y - y_\delta\| \leq \delta$) соответствующие методу (2) итерации примут вид

$$(E + \alpha^2 A^{2k})x_{n+1,\delta} = (E - \alpha A^k)^2 x_{n,\delta} + 2\alpha A^{k-1}y_\delta, \quad x_{0,\delta} = 0, \quad k \in N. \quad (3)$$

Далее, как обычно, под сходимостью метода (3) понимается утверждение о том, что приближения (3) сколь угодно близко подходят к точному решению уравнения при подходящем выборе n и достаточно малых δ , т.е. если $\lim_{\delta \rightarrow 0} \left(\inf_n \|x - x_{n,\delta}\| \right) = 0$.

Сходимость метода в энергетической норме. В предположении, что точное решение уравнения (1) истокообразно представимо, ранее [23] для метода (3) получены априорные оценки погрешности и априорный момент останова. В случае, когда нет сведений об истокообразной представимости точного решения, затруднительно получить априорные оценки погрешности и априорный момент останова. И тем не менее, метод (3) можно сделать вполне эффективным, если воспользоваться энергетической нормой гильбертова пространства $\|x\|_A = \sqrt{(Ax, x)}$, где $x \in H$ ([21-22]). Докажем сходимость метода (3) в энергетической норме гильбертова пространства и получим для него в энергетической норме априорные оценки погрешности.

Рассмотрим разность

$$x - x_{n,\delta} = (x - x_n) + (x_n - x_{n,\delta}). \quad (4)$$

Запишем первое слагаемое в виде:

$$x - x_n = A^{-1} (E + \alpha^2 A^{2k})^{-n} (E - \alpha A^k)^{2n} y = (E + \alpha^2 A^{2k})^{-n} (E - \alpha A^k)^{2n} x.$$

Как было показано в [23], $x - x_n$ бесконечно мало в исходной норме гильбертова про-

странства H при $n \rightarrow \infty$, но скорость сходимости при этом может быть сколь угодно малой, и для ее оценки делалось предположение об истокообразной представимости точного решения. При использовании энергетической нормы нам это дополнительное предположение не понадобится. Действительно, с помощью интегрального представления самосопряженного

оператора $A = \int_0^M \lambda dE_\lambda$, где $M = \|A\|$ и E_λ – соответствующая спектральная функция, имеем

$$\begin{aligned} \|x - x_n\|_A^2 &= \left(A \left(E + \alpha^2 A^{2k} \right)^{-n} \left(E - \alpha A^k \right)^{2n} x, \left(E + \alpha^2 A^{2k} \right)^{-n} \left(E - \alpha A^k \right)^{2n} x \right) = \\ &= \int_0^M \lambda \left(1 - \alpha \lambda^k \right)^{4n} \left(1 + \alpha^2 \lambda^{2k} \right)^{-2n} d(E_\lambda x, x). \end{aligned}$$

Для оценки интересующей нас нормы найдем максимум подынтегральной функции

$$f(\lambda) = \lambda \frac{\left(1 - \alpha \lambda^k \right)^{4n}}{\left(1 + \alpha^2 \lambda^{2k} \right)^{2n}} \text{ при } \lambda \in [0, M]. \text{ Функция } f(\lambda) \text{ – частный случай при } s=1 \text{ функций,}$$

оцененных в [23]. Там показано, что при условии $\alpha > 0$ $\max_{\lambda \in [0, M]} |f(\lambda)| \leq (4kn\alpha e)^{-1/k}$. Следова-

тельно, справедлива оценка $\|x - x_n\|_A^2 \leq (4kn\alpha e)^{-1/k} \|x\|^2$. Отсюда $\|x - x_n\|_A \leq (4kn\alpha e)^{-1/(2k)} \|x\|$.

Таким образом, переход к энергетической норме как бы заменяет предположение об истокообразности порядка $s = 1/2$ для точного решения.

Оценим второе слагаемое в (4). Нетрудно показать, что

$$x_n - x_{n,\delta} = A^{-1} \left[E - \left(E + \alpha^2 A^{2k} \right)^{-n} \left(E - \alpha A^k \right)^{2n} \right] (y - y_\delta).$$

Воспользовавшись интегральным представлением самосопряженного оператора, по-

лучим $\|x_n - x_{n,\delta}\|_A^2 = \int_0^M \lambda^{-1} \left[1 - \frac{\left(1 - \alpha \lambda^k \right)^{2n}}{\left(1 + \alpha^2 \lambda^{2k} \right)^n} \right]^2 d(E_\lambda (y - y_\delta), y - y_\delta)$. Обозначим через

$$g(\lambda) = \lambda^{-1} \left[1 - \frac{\left(1 - \alpha \lambda^k \right)^{2n}}{\left(1 + \alpha^2 \lambda^{2k} \right)^n} \right]^2 \text{ подынтегральную функцию, а через}$$

$$g_1(\lambda) = \lambda^{-1} \left[1 - \frac{\left(1 - \alpha \lambda^k \right)^{2n}}{\left(1 + \alpha^2 \lambda^{2k} \right)^n} \right], \text{ тогда } g(\lambda) = g_1(\lambda) \left[1 - \frac{\left(1 - \alpha \lambda^k \right)^{2n}}{\left(1 + \alpha^2 \lambda^{2k} \right)^n} \right]. \text{ Функция } g_1(\lambda) \text{ была оце-}$$

нена в [23]: при условии $\alpha > 0$ $g_1(\lambda) \leq 2k(n\alpha)^{1/k}$. При этом же условии имеем

$\frac{\left(1 - \alpha \lambda^k \right)^2}{1 + \alpha^2 \lambda^{2k}} \leq 1, \forall \lambda \in [0, M]$, поэтому $1 - \frac{\left(1 - \alpha \lambda^k \right)^{2n}}{\left(1 + \alpha^2 \lambda^{2k} \right)^n} \leq 1$, откуда $g(\lambda) \leq 2k(n\alpha)^{1/k}$. Таким обра-

зом, $\|x_n - x_{n,\delta}\|_A^2 \leq 2k(n\alpha)^{1/k} \delta^2$, откуда $\|x_n - x_{n,\delta}\|_A \leq 2^{1/2} k^{1/2} (n\alpha)^{1/(2k)} \delta, n \geq 1$. Поскольку

$$\|x - x_{n,\delta}\|_A \leq \|x - x_n\|_A + \|x_n - x_{n,\delta}\|_A \leq \|x - x_n\|_A + 2^{1/2} k^{1/2} (n\alpha)^{1/(2k)} \delta$$

и $\|x - x_n\|_A \rightarrow 0, n \rightarrow \infty$, то для сходимости $\|x - x_{n,\delta}\|_A \rightarrow 0, n \rightarrow \infty$, достаточно, что-

бы $n^{1/(2k)} \delta \rightarrow 0$ при $n \rightarrow \infty, \delta \rightarrow 0$. Итак, доказана

Теорема 1. При условии $\alpha > 0$ итерационный метод (3) сходится в энергетической норме гильбертова пространства, если число итераций n выбирать из условия $n^{1/(2k)}\delta \rightarrow 0$ при $n \rightarrow \infty, \delta \rightarrow 0$.

Запишем теперь общую оценку погрешности для метода (3) в энергетической норме

$$\|x - x_{n,\delta}\|_A \leq (4kn\alpha e)^{-1/(2k)} \|x\| + 2^{1/2} k^{1/2} (n\alpha)^{1/(2k)} \delta, \quad n \geq 1. \quad (5)$$

Оптимизируем оценку (5) по n . Для этого при заданном δ найдем такое значение числа итераций n , при котором оценка погрешности становится минимальной. Приравняв нулю производную по n от правой части неравенства (5), получим

$$n_{\text{опт}} = 2^{-(k+2)/2} k^{-(k+1)/2} \alpha^{-1} e^{-1/2} \delta^{-k} \|x\|^k. \quad (6)$$

Подставив $n_{\text{опт}}$ в оценку (5), найдем ее оптимальное значение

$$\|x - x_{n,\delta}\|_A^{\text{опт}} \leq 2^{(5k-2)/(4k)} k^{(k-1)/(4k)} e^{-1/(4k)} \delta^{1/2} \|x\|^{1/2}. \quad (7)$$

Таким образом, справедлива

Теорема 2. Оптимальная оценка погрешности для метода (3) при условии $\alpha > 0$ в энергетической норме имеет вид (7) и получается при $n_{\text{опт}}$ из (6).

Отметим тот факт, что для сходимости метода (3) в энергетической норме достаточно выбирать число итераций $n = n(\delta)$ так, чтобы $n^{1/(2k)}\delta \rightarrow 0, n \rightarrow \infty, \delta \rightarrow 0$. Однако $n_{\text{опт}} = O(\delta^{-k})$, т. е. $n_{\text{опт}}$ относительно δ имеет порядок δ^{-k} , и такой порядок обеспечивает сходимость метода (3).

Замечание 1. Из неравенства (7) вытекает, что оптимальная оценка погрешности не зависит от параметра α . Но $n_{\text{опт}}$ зависит от α и, поскольку на α нет ограничений сверху ($\alpha > 0$), то за счет выбора α можно получить $n_{\text{опт}} = 1$, т. е. оптимальная оценка погрешности будет достигаться уже на первых шагах итераций. Для этого достаточно взять $\alpha_{\text{опт}} = 2^{-(k+2)/2} k^{-(k+1)/2} e^{-1/2} \delta^{-k} \|x\|^k$.

Рассмотрим вопрос о том, когда из сходимости в энергетической норме следует сходимость в обычной норме гильбертова пространства H . Эти условия дает

Теорема 3. Если выполнены условия 1) $E_\varepsilon x_{n,\delta} = 0$, 2) $E_\varepsilon x = 0$, где $E_\varepsilon = \int_0^\varepsilon dE_\lambda$,

ε – фиксированное положительное число ($0 < \varepsilon < \|A\|$), то из сходимости $x_{n,\delta}$ к решению x в энергетической норме следует сходимость в обычной норме гильбертова пространства.

Доказательство. Так как по условию теоремы $E_\varepsilon x_{n,\delta} = 0$ и $E_\varepsilon x = 0$, то

$E_\varepsilon(x_{n,\delta} - x) = 0$ и $(E_\varepsilon(x_{n,\delta} - x), x_{n,\delta} - x) = 0$, т. е. $\int_0^\varepsilon d(E_\lambda(x_{n,\delta} - x), x_{n,\delta} - x) = 0$. Следова-

тельно, справедливо записать $\int_0^\varepsilon \frac{1}{\lambda} d(E_\lambda(x_{n,\delta} - x), A(x_{n,\delta} - x)) = 0$. Тогда получим, что

$$\begin{aligned} \|x_{n,\delta} - x\|^2 &= \int_0^M \frac{1}{\lambda} d(E_\lambda(x_{n,\delta} - x), A(x_{n,\delta} - x)) = \\ &= \int_0^\varepsilon \frac{1}{\lambda} d(E_\lambda(x_{n,\delta} - x), A(x_{n,\delta} - x)) + \int_\varepsilon^M \frac{1}{\lambda} d(E_\lambda(x_{n,\delta} - x), A(x_{n,\delta} - x)) = \end{aligned}$$

$$= \int_{\varepsilon}^M \frac{1}{\lambda} d(E_{\lambda}(x_{n,\delta} - x), A(x_{n,\delta} - x)) \leq \frac{1}{\varepsilon} \|x_{n,\delta} - x\|_A^2.$$

Теорема 3 доказана.

Замечание 2. Так как $x_{n,\delta} = A^{-1} \left[E - (E + \alpha^2 A^{2k})^{-n} (E - \alpha A^k)^{2n} \right] y_{\delta}$, то для того, чтобы $x_{n,\delta}$ удовлетворяло условию $E_{\varepsilon} x_{n,\delta} = 0$, достаточно потребовать, чтобы $E_{\varepsilon} y_{\delta} = 0$. Таким образом, если $E_{\varepsilon} x = 0$ и $E_{\varepsilon} y_{\delta} = 0$, то из сходимости метода итераций в энергетической норме следует его сходимость в обычной норме пространства H . Следовательно, для получения оценки погрешности не потребуется предположения истокорпредставимости точного решения.

Сходимость метода в случае неединственного решения. Покажем, что метод пригоден и в случае, когда $\lambda = 0$ является собственным значением оператора A (случай неединственного решения уравнения (1)).

Обозначим через $N(A) = \{x \in H / Ax = 0\}$, $M(A)$ – ортогональное дополнение ядра $N(A)$ до H . Пусть $P(A)x$ – проекция $x \in H$ на $N(A)$, и $\Pi(A)x$ – проекция $x \in H$ на $M(A)$. Справедлива

Теорема 4. Пусть $A = A^* \geq 0$, $y \in H$, $\alpha > 0$, тогда для итерационного метода (2) верны следующие утверждения:

$$a) Ax_n \rightarrow \Pi(A)y, \|Ax_n - y\| \rightarrow I(A, y) = \inf_{x \in H} \|Ax - y\|;$$

б) итерационный метод (2) сходится тогда и только тогда, когда уравнение $Ax = \Pi(A)y$ разрешимо. В последнем случае $x_n \rightarrow P(A)x_0 + x^*$, где x^* – минимальное решение.

Доказательство. Применим оператор A к формуле (2), получим

$$A(E + \alpha^2 A^{2k})x_n = A(E - \alpha A^k)^2 x_{n-1} + 2\alpha A^k y,$$

где $y = P(A)y + \Pi(A)y$.

Так как $AP(A)y = 0$, то получим $A(E + \alpha^2 A^{2k})x_n = A(E - \alpha A^k)^2 x_{n-1} + 2\alpha A^k \Pi(A)y$, отсюда $(E + \alpha^2 A^{2k})(Ax_n - \Pi(A)y) = (E - \alpha A^k)^2 (Ax_{n-1} - \Pi(A)y)$. Обозначим $Ax_n - \Pi(A)y = v_n$,

$v_n \in M(A)$, тогда $(E + \alpha^2 A^{2k})v_n = (E - \alpha A^k)^2 v_{n-1}$. Отсюда

$v_n = (E + \alpha^2 A^{2k})^{-1} (E - \alpha A^k)^2 v_{n-1}$, следовательно, $v_n = (E + \alpha^2 A^{2k})^{-n} (E - \alpha A^k)^{2n} v_0$.

Имеем $A \geq 0$ и A – положительно определен в $M(A)$, т.е. $(Ax, x) > 0 \quad \forall x \in M(A)$. Так как

$\alpha > 0$, то $\left\| (E + \alpha^2 A^{2k})^{-1} (E - \alpha A^k)^2 \right\| \leq 1$. Поэтому справедлива цепочка неравенств

$$\begin{aligned} \|v_n\| &= \left\| (E + \alpha^2 A^{2k})^{-n} (E - \alpha A^k)^{2n} v_0 \right\| = \left\| \int_0^{\|A\|} \frac{(1 - \alpha \lambda^k)^{2n}}{(1 + \alpha^2 \lambda^{2k})^n} dE_{\lambda} v_0 \right\| \leq \\ &\leq \left\| \int_0^{\varepsilon} \frac{(1 - \alpha \lambda^k)^{2n}}{(1 + \alpha^2 \lambda^{2k})^n} dE_{\lambda} v_0 \right\| + \left\| \int_{\varepsilon}^{\|A\|} \frac{(1 - \alpha \lambda^k)^{2n}}{(1 + \alpha^2 \lambda^{2k})^n} dE_{\lambda} v_0 \right\| \leq \\ &\leq \left\| \int_0^{\varepsilon} dE_{\lambda} v_0 \right\| + q^n(\varepsilon) \left\| \int_{\varepsilon}^{\|A\|} dE_{\lambda} v_0 \right\| \leq \|E_{\varepsilon} v_0\| + q^n(\varepsilon) \|v_0\| \rightarrow 0, \end{aligned}$$

при $n \rightarrow \infty$, $\varepsilon \rightarrow 0$. Здесь $\frac{(1 - \alpha \lambda^k)^2}{1 + \alpha^2 \lambda^{2k}} \leq q(\varepsilon) < 1$ при $\lambda \in [\varepsilon, \|A\|]$. Следовательно, $v_n \rightarrow 0$, $n \rightarrow \infty$, откуда $Ax_n \rightarrow \Pi(A)y$ и $\Pi(A)y \in A(H)$. Отсюда $\|Ax_n - y\| \rightarrow \|\Pi(A)y - y\| = \|P(A)y\| = I(A, y)$ [11]. Итак, утверждение *a* доказано.

Докажем *б*. Пусть процесс (2) сходится. Покажем, что уравнение $Ax = \Pi(A)y$ разрешимо. Из сходимости $\{x_n\} \in H$ к $z \in H$ и из *a* следует, что $Ax_n \rightarrow Az = \Pi(A)y$, следовательно, $\Pi(A)y \in A(H)$ и уравнение $\Pi(A)y = Ax$ разрешимо.

Пусть теперь $\Pi(A)y \in A(H)$ (уравнение $\Pi(A)y = Ax$ разрешимо), следовательно, $\Pi(A)y = Ax^*$, где x^* – минимальное решение уравнения $Ax = y$ (оно единственно в $M(A)$). Тогда (2) примет вид

$$\begin{aligned} (E + \alpha^2 A^{2k})x_n &= (E - \alpha A^k)^2 x_{n-1} + 2\alpha A^{k-1} \Pi(A)y = \\ &= (E - \alpha A^k)^2 x_{n-1} + 2\alpha A^k x^* = (E + \alpha^2 A^{2k})x_{n-1} - \\ &- 2\alpha A^k x_{n-1} + 2\alpha A^k x^* = (E + \alpha^2 A^{2k})x_{n-1} + 2\alpha A^k (x^* - x_{n-1}). \end{aligned}$$

Отсюда $x_n = x_{n-1} + 2\alpha A^k (E + \alpha^2 A^{2k})^{-1} (x^* - x_{n-1})$. Последнее равенство разобьем на два:

$$P(A)x_n = P(A)x_{n-1} + 2\alpha (E + \alpha^2 A^{2k})^{-1} A^k P(A)(x^* - x_{n-1}) = P(A)x_{n-1} = P(A)x_0,$$

так как $AP(A)(x^* - x_{n-1}) = 0$.

$$\begin{aligned} \Pi(A)x_n &= \Pi(A)x_{n-1} + 2\alpha (E + \alpha^2 A^{2k})^{-1} A^k \Pi(A)(x^* - x_{n-1}) = \\ &= \Pi(A)x_{n-1} + 2\alpha (E + \alpha^2 A^{2k})^{-1} A^k (\Pi(A)x^* - \Pi(A)x_{n-1}) = \\ &= \Pi(A)x_{n-1} + 2\alpha (E + \alpha^2 A^{2k})^{-1} A^k (x^* - \Pi(A)x_{n-1}), \end{aligned}$$

так как $x^* \in M(A)$.

Обозначим через $\omega_n = \Pi(A)x_n - x^*$, тогда из равенства $\Pi(A)x_n - x^* = \Pi(A)x_{n-1} - x^* + 2\alpha (E + \alpha^2 A^{2k})^{-1} A^k (x^* - \Pi(A)x_{n-1})$ получим

$$\begin{aligned} \omega_n &= \omega_{n-1} - 2\alpha (E + \alpha^2 A^{2k})^{-1} A^k \omega_{n-1} = \\ &= (E + \alpha^2 A^{2k})^{-1} (E - \alpha A^k)^2 \omega_{n-1} = (E + \alpha^2 A^{2k})^{-n} (E - \alpha A^k)^{2n} \omega_0. \end{aligned}$$

Тогда

$$\begin{aligned} \|\omega_n\| &= \left\| (E + \alpha^2 A^{2k})^{-n} (E - \alpha A^k)^{2n} \omega_0 \right\| = \left\| \int_0^{\|A\|} \frac{(1 - \alpha \lambda^k)^{2n}}{(1 + \alpha^2 \lambda^{2k})^n} dE_\lambda \omega_0 \right\| \leq \\ &\leq \left\| \int_0^\mu \frac{(1 - \alpha \lambda^k)^{2n}}{(1 + \alpha^2 \lambda^{2k})^n} dE_\lambda \omega_0 \right\| + \left\| \int_\mu^{\|A\|} \frac{(1 - \alpha \lambda^k)^{2n}}{(1 + \alpha^2 \lambda^{2k})^n} dE_\lambda \omega_0 \right\| \leq \\ &\leq \left\| \int_0^\mu dE_\lambda \omega_0 \right\| + l^n(\mu) \left\| \int_\mu^{\|A\|} dE_\lambda \omega_0 \right\| \leq \|E_\mu \omega_0\| + l^n(\mu) \|\omega_0\| \rightarrow 0 \end{aligned}$$

при $n \rightarrow \infty$, $\mu \rightarrow 0$. Здесь $\frac{(1 - \alpha \lambda^k)^2}{1 + \alpha^2 \lambda^2} \leq l(\mu) < 1$ при $\lambda \in [\mu, \|A\|]$. Таким образом, $\Pi(A)x_n \rightarrow x^*$.

Отсюда $x_n \rightarrow P(A)x_n + \Pi(A)x_n \rightarrow P(A)x_0 + x^*$. Теорема 4 доказана.

Замечание 3. Так как у нас $x_0 = 0$, то $x_n \rightarrow x^*$, т.е. итерационный метод (2) сходится к нормальному решению, т.е. к решению с минимальной нормой.

В работе изучены некоторые свойства предложенного неявного итерационного метода решения некорректных задач: доказана сходимость метода в энергетической норме гильбертова пространства, получены априорная оценка погрешности и априорный момент останова, изучена сходимость метода в случае неединственного решения.

Библиографический список

1. **Hadamard, J.** Sur les problemes aux derivees partielles et leur signification physique / J. Hadamard // Bull. Univ. Princeton. 1902. Vol. 13. P. 49–52.
2. **Hadamard, J.** Le problème de Cauchy et les équations aux dérivées partielles linéaires hyperboliques / J. Hadamard. – Paris: Hermann et cie, 1932. – 542 p.
3. **Тихонов, А. Н.** О решении некорректно поставленных задач и методе регуляризации // Доклады АН СССР. – 1963. Т. 151. № 3. С. 501–504.
4. **Иванов, В. К.** О приближенном решении операторных уравнений первого рода / В. К. Иванов // Журнал вычислительной математики и математической физики. – 1966. Т. 6. № 6. С. 1089–1094.
5. **Phillips, D. L.** A technique for the numerical solution of certain integral equations of the first kind / D. L. Phillips // J. Assoc. Comput. Mach. 1962. Vol. 9. № 1. P. 84–97.
6. **Лаврентьев, М. М.** О некоторых некорректных задачах математической физики / М. М. Лаврентьев. – Новосибирск: СО АН СССР, 1962. – 92 с.
7. **Тихонов, А. Н.** Методы решения некорректных задач / А. Н. Тихонов, В. Я. Арсенин. – М.: Наука, 1979. – 288 с.
8. **Иванов, В. К.** Теория линейных некорректных задач и её приложения / В. К. Иванов, В. В. Васин, В. П. Танана. – М.: Наука, 1978. – 206 с.
9. **Лисковец, О. А.** Вариационные методы решения неустойчивых задач / О. А. Лисковец. – Минск: Наука и техника, 1981. – 342 с.
10. **Вайникко, Г.М.** Итерационные процедуры в некорректных задачах / Г.М. Вайникко, А.Ю. Веретенников. – М.: Наука. – 1986. – 178 с.
11. **Bialy, H.** Iterative Behandlung Linearer Funktionsgleichungen / H. Bialy // Arch. Ration. Mech. and Anal. 1959. Vol. 4. N. 2. P. 166–176.
12. **Константинова, Я. В.** Оценки погрешности в методе итераций для уравнений I рода / Я. В. Константинова, О. А. Лисковец // Вестник Белорус. ун-та. Серия 1. – 1973. № 1. С. 9–15.
13. **Samarsky, A. A.** Numerical Methods for Solving Inverse Problems of Mathematical Physics / A. A. Samarsky, P. N. Vabishchevitch. – Berlin : De Gruyter, 2007. – 480 p.
14. **Денисов, А. М.** Введение в теорию обратных задач / А. М. Денисов. – М.: МГУ, 1994. – 207 с.
15. **Vogel, C. R.** Computational methods for inverse problems / C. R. Vogel. – Philadelphia: SIAM, 2002. – 183 p.
16. **Gilyazov, S. F.** Regularization of ill-posed problems by iteration methods / S. F. Gilyazov, N. L. Gol'dman. – Dordrecht ets.: Kluwer Acad. Publ., 2000. – 340 p.
17. **Kilmer, M. E.** Choosing regularization parameters in iterative methods for ill-posed problems / M. E. Kilmer, D. P. O'Leary // SIAM J. Matrix Anal. & Appl. 2001. Vol. 22. N. 4. P. 1204–1221.
18. **Vasin, V. V.** Ill-posed problems with a priori information / V. V. Vasin, A. L. Ageev. – Utrecht : VSP, 1995. – 239 p.
19. **Kabanikhin, S. I.** Inverse and Ill-Posed Problems. Theory and Applications / S. I. Kabanikhin. – Berlin: De Gruyter, 2011. – 459 p.
20. **Bakushinsky, A. B.** Iterative methods for ill-posed problems / A. B. Bakushinsky, V. Yu. Kokurin, A. B. Smirnova. – Berlin : De Gruyter, 2011. – 136 p.

21. **Matysik, O. V. M. A. Krasnosel'skii theorem and iterative methods for solving ill-posed linear problems with a self-adjoint operator** / O. V. Matysik, P. P. Zabreiko // *Comput. Methods Appl. Math. (De Gruyter)*. 2015. Vol. 15. N. 3. P. 373–389.
22. **Матысик, О. В.** Итерационная регуляризация некорректных задач / О. В. Матысик. – Deutschland: LAP LAMBERT Academic Publishing, 2015. – 188 с.
23. **Матысик, О. В.** Итерационная регуляризация некорректных уравнений первого рода / О. В. Матысик // *Тр. Нижегород. гос. техн. ун-та им. П.Е. Алексеева*. – 2015. № 4 (111). С. 52–61.

*Дата поступления
в редакцию 01.04.2016*

O.V. Matysik

THE ITERATION METHOD OF IMPLICIT TYPE FOR SOLVING OPERATOR EQUATIONS IN HILBERT SPACE

Brest State University n. a. A. S. Pushkin, Belarus

Purpose: Suggest regularizing algorithm for ill-posed problems, study its properties and to compare it with the previously known methods.

Design/methodology/approach: To construct the iteration method used is the most common of the currently known approaches to solving ill-posed problems - an approach based on the entered academician A.N. Tikhonov regularizer concept, as well as the general theory of ill-posed problems, the theory of functional analysis and computational mathematics.

Findings: Designed and studied effective implicit iteration method for ill-posed problems described by operator equations of the first kind.

Research limitation/implication: There are some unresolved questions - the study of convergence of the method in the case is not exactly given operator.

Originality/value: The research results can be applied for solving applied incorrect problems encountered in economics, spectroscopy and tomography, geophysical, engineering and management.

Key words: Implicit iteration method, regularization, ill-posed problem, Hilbert space, operator equation of the first kind, self-adjoint operator, the energy norm.