

Сведения о ведущей организации,
назначенной по диссертации **Поздяева В.В.**
«Полиномиальные матричные неравенства в задачах анализа систем
управления»,
представленной на соискание ученой степени доктора физико-
математических наук по специальности 05.13.01 – Системный анализ,
управление и обработка информации (в науке и промышленности) (по
физико-математическим наукам).

ФГБУН Институт проблем управления им. В. А. Трапезникова Российской
Академии Наук (ИПУ РАН), г. Москва

Россия, 117997, Москва, ул. Профсоюзная, д. 65

Телефон: +7 495 334-89-10

E-mail: dan@ipu.ru

URL: <http://www.ipu.ru/>

Список публикаций работников организации по теме диссертации в
рецензируемых научных изданиях за последние 5 лет (не более 15)

1. V. Polyak, P. Shcherbakov. Why does Monte Carlo fail to work properly in high-dimensional optimization problems? // Journal of Optimization Theory and Applications. 2017, Vol. 173, Issue 2, pp. 612–627.
2. V. Polyak, P. Shcherbakov. Lyapunov Functions: An Optimization Theory Perspective // IFAC-PapersOnLine. 2017, Vol. 50, Issue 1, pp. 7456-7461.
3. М.В. Хлебников. Квадратичная стабилизация билинейной системы управления: линейный динамический регулятор по выходу // Автоматика и телемеханика. 2017, №9, с. 3-18.
4. К.О. Железнов, М.В. Хлебников. Синтез обратной связи для линейной системы управления с возмущением на входах и выходах: робастная постановка // Проблемы управления. 2017, №3, с. 11-16.
5. А.В. Быков, П.С. Щербаков. Аппроксимации матричной L_0 -квазинормы при синтезе разреженных регуляторов: численные исследования эффективности // Управление большими системами: сборник трудов. 2017, т. 68, с. 47-73.
6. М.В. Хлебников. Квадратичная стабилизация билинейной системы управления // Автоматика и телемеханика. 2016, №6, с. 47-60.
7. М.В. Хлебников. Управление линейными системами при внешних возмущениях: комбинированная обратная связь // Автоматика и телемеханика. 2016, №7, с. 20-32.

8. В.Т. Polyak, P.S. Shcherbakov. Optimisation and asymptotic stability // International Journal of Control. 2016, pp. 1-7.
9. М.В. Хлебников, П.С. Щербаков, В.Н. Честнов. Задача линейно-квадратичного управления: I. Новое решение // Автоматика и телемеханика. 2015, №12, с. 65-79.
10. М.В. Хлебников. Оценка области притяжения линейной системы при L_2 -ограниченном управлении // Автоматика и телемеханика. 2015, №3, с. 3-12.
11. М.В. Хлебников, П.С. Щербаков. Инвариантность и нехрупкость при подавлении внешних возмущений // Автоматика и телемеханика. 2015, №5, с. 175-190.
12. Б.Т. Поляк, А.А. Тремба, М.В. Хлебников, П.С. Щербаков, Г.В. Смирнов. Большие отклонения в линейных системах при ненулевых начальных условиях // Автоматика и телемеханика. 2015, №6, с. 18-41.
13. F. Dabbene, D. Henrion, C. Lagoa, P. Shcherbakov. Randomized Approximations of the Image Set of Nonlinear Mappings with Applications to Filtering // IFAC-PapersOnLine. 2015, Vol. 48, Issue 14, pp. 37-42.
14. Б.Т. Поляк, М.В. Хлебников, П.С. Щербаков. Разреженная обратная связь в линейных системах управления // Автоматика и телемеханика. 2014, №12, с. 13-27.
15. E. Gryazina, V. Polyak. Random sampling: billiard walk algorithm // European Journal of Operational Research. 2014, Vol. 238, Issue 2, pp. 497-504.

Ученый секретарь
диссертационного совета Д 212.165.05



Суркова А.С.