

	технологических машин»
	УТВЕРЖДАЮ Проректор по научной работе
	Кафедра «Автомобили и тракторы»
	РАБОЧАЯ ПРОГРАММА ДИСЦИПЛИНЫ
	Б1.В.ДВ.1
«СИСТЕМА «М	ЕСТНОСТЬ-МАШИНА». ПОДВИЖНОСТЬ (ПРОХОДИМОСТЬ)
I	РАНСПОРТНО-ТЕХНОЛОГИЧЕСКИХ МАШИН»

Образовательная программа: основная профессиональная образовательная программа

высшего образования – программа подготовки научно-

педагогических кадров в аспирантуре

Направление подготовки:

15.06.01 Машиностроение

Направленность (профиль): Колесные и гусеничные машины

(наименование направленностей (профилей) подготовки в аспирантуре)

Присваиваемая квалификация: «Исследователь. Преподаватель-исследователь»

Форма обучения	
очная	_

Нижний Новгород 2015

Версия: 1.0	Без подписи документ действителен 3 суток после распечатки. Дата	КЭ:	УЭ №	Стр. 1 из 19
_	и время распечатки:			-

Рабочая программа дисциплины Б1.В.ДВ.1 «Система «Местность-машина». Подвижность (проходимость) транспортно-технологических машин» для аспирантов направления подготовки 15.06.01 Машиностроение (профиль: Колесные и гусеничные машины) / авт. В.В. Беляков — Нижний Новгород: НГТУ, 2015. - 19 с.

Рабочая программа предназначена для методического сопровождения преподавания элективной дисциплины (модуля) «Система «Местность-машина». Подвижность (проходимость) транспортно-технологических машин» аспирантам очной формы обучения по направлению подготовки кадров высшей квалификации 15.06.01 «Машиностроение» (профиль: Колесные и гусеничные машины).

Рабочая программа дисциплины составлена в соответствии с требованиями следующих нормативных документов:

- 1. Федеральный государственный образовательный стандарт высшего образования по направлению подготовки 15.06.01 Машиностроение (уровень подготовки кадров высшей квалификации), утвержденный приказом Министерства образования и науки РФ от 30 июля 2014 г. N 881.
- 2. Паспорт научной специальности <u>05.05.03 «Колесные и гусеничные машины»</u>, разработанный экспертами ВАК Минобрнауки России в рамках Номенклатуры специальностей научных работников, утвержденной приказом Минобрнауки России от 25.02.2009 г. № 59.
- 3. Программа-минимум кандидатского экзамена по научной специальности <u>05.05.03</u> «Колесные и гусеничные машины», утвержденная приказом Минобрнауки России от 08.10.2007 № 274 «Об утверждении программ кандидатских экзаменов».
- 4. Учебные планы подготовки аспирантов НГТУ по направленностям (профилям) основных профессиональных образовательных программ высшего образования программ подготовки научно-педагогических кадров в аспирантуре.

Автор		<u> </u>
1	(подпись)	
	2015 г.	

НГТУ

Рабочая программа дисциплины

СК-РП-15.1-04-15

Рабочая программа дисциплины Б1.В.ДВ.1 «Система «Местность-машина». Подвижность (проходимость) транспортнотехнологических машин»

СОДЕРЖАНИЕ

	стр
Цель и задачи освоения дисциплины	4
Место дисциплины в структуре ОПОП ВО	4
Компетенции обучающегося, формируемые в результате освоения дис-	
циплины (модуля)	5
Структура и содержание дисциплины (модуля)	8
Структура дисциплины (модуля)	8
Содержание дисциплины (модуля)	8
Разделы дисциплины (модуля) и виды занятий	8
Содержание разделов дисциплины (модуля)	8
Практические занятия (семинары)	9
Лабораторные работы	9
Самостоятельная работа аспиранта при изучении разделов дисциплины	9
Образовательные технологии	10
Оценочные средства для текущего контроля успеваемости, промежу-	
точной аттестации по итогам освоения дисциплины	10
Учебно-методическое и информационное обеспечение дисциплины	12
Основная литература	12
Дополнительная литература	14
Периодические издания	15
Интернет-ресурсы	15
Нормативные документы	15
Методические указания к практическим занятиям	15
Учебно-методическое обеспечение самостоятельной работы аспиранта	16
Материально-техническое обеспечение дисциплины	16
Лист согласования рабочей программы дисциплины	18
Дополнения и изменения в рабочей программе дисциплины	19
	Место дисциплины в структуре ОПОП ВО Компетенции обучающегося, формируемые в результате освоения дисциплины (модуля)

	НГТУ
	Рабочая программа дисциплины
СК-РП-15.1-04-15	Рабочая программа дисциплины Б1.В.ДВ.1 «Система «Местность-машина». Подвижность (проходимость) транспортно-
	технологических машин»

1 Цель и задачи освоения дисциплины

Цель освоения дисциплины: формирование у аспирантов необходимого уровня знаний и профессионально-практических навыков для решения задач, связанных с исследованием, проектированием и испытаниями транспортнотехнологических (колесных и гусеничных) машин.

Задачи:

- изучение принципов взаимодействия машины с местностью, выбора конструкционных особенностей компоновки, типа движителя, силовой и энергетической установок транспортно-технологических машин;
- ознакомление с конструкционными особенностями транспортно-технологических машин обеспечивающих подвижность (проходимость) на данной местности (маршруте движения);
- овладение теоретическими основами и конкретными методиками расчёта подвижности (проходимости) транспортно-технологических машин в зависимости от условий эксплуатации (характеристик местности, режимов движения, параметров конструкции).

2 Место дисциплины в структуре ОПОП ВО

Дисциплина (модуль) «Система «Местность-машина». Подвижность (проходимость) транспортно-технологических машин» относится к группе элективных дисциплин вариативной части Блока 1 Программы. Шифр дисциплины - Б1.В.ДВ.1.

Дисциплина базируется на знаниях, полученных аспирантами в результате освоения образовательной программы высшего образования второго уровня (магистратура, специалитет).

На «входе» аспирант должен иметь базовые *знания* математических, естественнонаучных дисциплин, *уметь* применять методы и результаты математического анализа и моделирования теоретического и экспериментального исследования энергетических объектов; обладать готовностью к сбору данных, изучению, анализу и обобщению научно-технической информации по тематике исследования.

Дисциплина «Система «Местность-машина». Подвижность (проходимость) транспортно-технологических машин» является предшествующей для освоения обязательной вариативной дисциплины «Колесные и гусеничные машины», направленной на сдачу кандидатского экзамена, проведения научных исследований, подготовки научного доклада о результатах выполненной НКР (диссертации).

Вепсия: 1.0	Без подписи документ действителен 3 суток после распечатки. Дата	КЭ:	УЭ №	Стр. 4 из 19
Версия. 1.0	и время распечатки:	кэ	3 3 31=	Cmp. + 113 17

СК-РП-15.1-04-15

НГТУ

Рабочая программа дисциплины

Рабочая программа дисциплины Б1.В.ДВ.1 «Система «Местность-машина». Подвижность (проходимость) транспортнотехнологических машин»

Блок	Базовая или	Семестр, в	Трудоемкость дисциплины			Вид промежу-	
	вариативная	котором	Зачетные Часы			точной атте-	
	часть	преподается	единицы	Общая В том числе		стации	
		дисциплина	•	Аудиторная СРО			
Б1.В.ДВ.1	Вариативная	4	5	180	24	156	Зачет
	часть						
ИТОГО			5	180	24	156	Зачет

3. Компетенции обучающегося, формируемые в результате освоения дисциплины (модуля)

Область профессиональной деятельности выпускников:

- совокупность средств, способов и методов деятельности, направленных на теоретическую разработку и экспериментальное исследование проблем, связанных с созданием конкурентоспособной отечественной продукции, пополнение и совершенствование базы знаний, национальной технологической среды, ее безопасности, передачу знаний;
- выявление и обоснование актуальности проблем машиностроения, технологических машин и оборудования, их проектирования, прикладной механики, автоматизации технологических процессов и производств различного назначения, конструкторско-технологического обеспечения машиностроительных производств, мехатроники и робототехники, а также необходимости их решения на базе теоретических и экспериментальных исследований, результаты которых обладают новизной и практической ценностью, обеспечивающих их реализацию как на производстве, так и в учебном процессе;
- создание новых (на уровне мировых стандартов) и совершенствование действующих технологий изготовления продукции машиностроительных производств, различных средств их оснащения;
- разработку новых и совершенствование современных средств и систем автоматизации, технологических машин и оборудования, мехатронных и робототехнических систем, систем автоматизации управления, контроля и испытаний, методов проектирования, математического, физического и компьютерного моделирования продукции, технологических процессов и машиностроительных производств, средств и систем их конструкторско-технологического обеспечения на основе методов кинематического и динамического анализа, синтеза механизмов, машин, систем и комплексов;
- работы по внедрению комплексной автоматизации и механизации производственных процессов в машиностроении, способствующих повышению технического

Вепсия: 1.0	Без подписи документ действителен 3 суток после распечатки. Дата	КЭ:	УЭ №	Стр. 5 из 19
Берсия. 1.0	и время распечатки:	N.J	3 3 142	Cmp. 5 us 17

W. TH	НГТУ
	Рабочая программа дисциплины
СК-РП-15.1-04-15	Рабочая программа дисциплины Б1.В.ДВ.1 «Система «Местность-машина». Подвижность (проходимость) транспортно-
	технологических машин»

уровня производства, производительности труда, конкурентоспособности продукции, обеспечению благоприятных условий и безопасности трудовой деятельности;

– технико-экономическое обоснование новых технических решений, поиск оптимальных решений в условиях различных требований по качеству и надежности создаваемых объектов машиностроения.

Объекты профессиональной деятельности:

- проектируемые объекты новых или модернизируемых машиностроительных производств различного назначения, их изделия, основное и вспомогательное оборудование, комплексы технологических машин и оборудования, инструментальная техника, технологическая оснастка, элементы прикладной механики, средства проектирования, механизации, автоматизации и управления, мехатронные и робототехнические системы;
- научно-обоснуемые производственные и технологические процессы машиностроительных производств, средства их технологического, инструментального, метрологического, диагностического, информационного и управленческого обеспечения;
- процессы, влияющие на техническое состояние объектов машиностроения;
- математическое моделирование объектов и процессов машиностроительных производств;
- синтезируемые складские и транспортные системы машиностроительных производств различного назначения, средства их обеспечения, технологии функционирования, средства информационных, метрологических и диагностических систем и комплексов;
- системы машиностроительных производств, обеспечивающие конструкторскотехнологическую подготовку машиностроительного производства, управление им, метрологическое и техническое обслуживание;
- методы и средства диагностики, испытаний и контроля машиностроительной продукции, а также управления качеством изделий (процессов) на этапах жизненного цикла;
- программное обеспечение и его аппаратная реализация для систем автоматизации и управления производственными процессами в машиностроении.

Дисциплина «Система «Местность-машина». Подвижность (проходимость) транспортно-технологических машин» направлена на освоение следующих видов профессиональной деятельности:

– научно-исследовательская деятельность в области проектирования и функционирования машин, приводов, информационно-измерительного оборудования и технологической оснастки, мехатроники и робототехнических систем, автоматических и

	НГТУ
	Рабочая программа дисциплины
СК-РП-15.1-04-15	Рабочая программа дисциплины Б1.В.ДВ.1
	«Система «Местность-машина». Подвижность (проходимость) транспортно-
	технологических машин»

автоматизированных систем управления производственными и технологическими процессами, систем конструкторской и технологической подготовки производства, инструментальной техники, новых видов механической и физико-технической обработки материалов, информационного пространства планирования и управления предприятием, программ инновационной деятельности в условиях современного машиностроения;

преподавательская деятельность по образовательным программам высшего образования.

No	Формируемые компетенции	Номер/ индекс
пп.		компетенции
1	Способность формулировать и решать нетиповые задачи математическо-	ОПК-2
	го, физического, конструкторского, технологического, электротехниче-	
	ского характера при проектировании, изготовлении и эксплуатации новой	
	техники	
2	Способность проводить теоретические и экспериментальные исследова-	ПК-2
	ния в области технологии машиностроения с использованием передовых	
	технологий	

В результате освоения дисциплины аспирант должен:

Шифр	Шифр ре-	Результат обучения
1	111	гезультат обучения
компе-	зультата	
тенции	обучения	
	3¹(OΠK-2)-1	знать: основные методы формулирования и решения нетиповых задач ма-
		тематического, физического, конструкторского, технологического, элек-
		тротехнического характера при проектировании, изготовлении и эксплуа-
		тации новой техники
ОПК-2	У ¹ (ОПК-2)-1	уметь: формулировать и решать нетиповые задачи математического, фи-
OHK-2		зического, конструкторского, технологического, электротехнического ха-
		рактера при проектировании, изготовлении и эксплуатации новой техники
	B¹(ΟΠΚ-2)-1	владеть: навыками решения нетиповых задач математического, физиче-
		ского, конструкторского, технологического, электротехнического характе-
		ра при проектировании, изготовлении и эксплуатации новой техники
	3 ¹ (ПК-2)-1	знать: методики проведения теоретических и экспериментальных иссле-
		дований в области технологии машиностроения
	У¹(ПК-2)-1	уметь: проводить теоретические и экспериментальные исследования в об-
ПК-2		ласти технологии машиностроения с использованием передовых техноло-
		гий
	B¹(ΠK-2)-1	владеть: передовыми технологиями проведения теоретических и экспе-
		риментальных исследований в области технологии машиностроения

Вепсия: 1.0	Без подписи документ действителен 3 суток после распечатки. Дата	КЭ:	УЭ №	Стр. 7 из 19
Версия. 1.0	и время распечатки:	10	3 3 11=	Cmp. 7 us 17

	НГТУ
	Рабочая программа дисциплины
СК-РП-15.1-04-15	Рабочая программа дисциплины Б1.В.ДВ.1 «Система «Местность-машина». Подвижность (проходимость) транспортно-
	технологических машин»

4 Структура и содержание дисциплины (модуля)

Общая трудоемкость дисциплины составляет 5 зачетных единиц (180 часов).

4.1 Структура дисциплины (модуля)

No	Наименование	Объем учебной работы (в часах)					Вид итогового		
№ п/п	дисциплины	Всего	Всего Всего Из аудиторных Сам.				контроля		
			аудит.	Лекц.	Лаб.	Прак.	КСР.	работа	
1	Система	180	24	12	-	12	-	156	Зачет
	«Местность-								
	машина». По-								
	движность								
	(проходимость)								
	транспортно-								
	технологиче-								
	ских машин								

4.2 Содержание дисциплины (модуля)

4.2.1 Разделы дисциплины (модуля) и виды занятий

	4.2.1 Газделы дисциплины (модуля) и биды запятии						
No	№ Наименование раздела		і учебі	ной ра	боты	Самостоятельная	Шифр
раздела	Дисциплины	и тру	и трудоемкость (в ча-		работа	результата	
			ca	x)		(CP)	обучения
		Лек.	Лаб.	Пр.	КСР		
1	Введение в теорию машинаместность и эксплуатационные свойства машин	4	-	4		52	3 ¹ (ΟΠΚ-2)-1 3 ¹ (ΠΚ-2)-1
2	Местность.	4	-	4		52	3 ¹ (ΟΠΚ-2)-1 У ¹ (ΟΠΚ-2)-1 3 ¹ (ΠΚ-2)-1 У ¹ (ΠΚ-2)-1
3	Машина.	4	-	4		52	3 ¹ (ΟΠΚ-2)-1 У ¹ (ΟΠΚ-2)-1 Β ¹ (ΟΠΚ-2)-1 Β ¹ (ΠΚ-2)-1
	ИТОГО:	12	-	12		156	

4.2.2 Содержание разделов дисциплины (модуля)

No	Наименование	Содержание раздела	Форма прове-
Π/Π	раздела (темы)	(темы)	дения занятий
1	2	3	4
1	Введение в теорию	Условия эксплуатации машин. Эксплуатационные свойства	Лекции,
	машина-местность и	машин. Подвижность и проходимость машин.	
		7	

Версия: 1.0 Без подписи документ и время распечатки:	действителен 3 суток после распечатки. Дата	КЭ:	УЭ №	Стр. 8 из 19
--	---	-----	------	--------------

СК-РП-15,1-04-1

НГТУ

Рабочая программа дисциплины

Рабочая программа дисциплины Б1.В.ДВ.1 «Система «Местность-машина». Подвижность (проходимость) транспортнотехнологических машин»

	эксплуатационные свойства машин		практические занятия
2	Местность.	Классификация и характеристики местности. Профильные и опорные свойства местности	Лекции
3	Машина.	Классификация транспортно-технологических машин. Конструкционные параметры и компоновочные характеристики машин. Движитель машины. Энергетические и силовые установки машин. Подвеска и плавность хода машин. Управляемость машин.	Лекции, практические занятия

4.3 Практические занятия

№	No	Town	Кол-во
Занятия	раздела	Тема	Часов
1	2	3	4
1	1	Методы расчета подвижности (проходимости) транспортнотехнологических машин на местности	4
2	3	Методы экспериментальных исследований подвижности и проходимости транспортно-технологических машин	8
		ИТОГО:	12

4.4 Лабораторные работы

Учебным планом не предусмотрено.

4.5 Самостоятельная работа аспиранта при изучении разделов дисциплины

Самостоятельная работа аспиранта при изучении дисциплины «Система «Местность-машина». Подвижность (проходимость) транспортно-технологических машин» составляет 156 часов.

В ходе самостоятельной работы аспирант:

- изучает материалы, не освещенные в лекциях;
- готовится к практическим работам;
- готовится к зачету.

<u>No</u>	Вопросы, выносимые на самостоятельное изучение	
раздела		COB
1	2	3
1	Эксплуатационные свойства транспортно-технологических машин	52
2	Природно-географические, климатические и дорожно-транспортные особенности местности	52
3	Типы движителей транспортно-технологических машин	52
	ИТОГО:	156

Версия: 1.0	Без подписи документ действителен 3 суток после распечатки. Дата и время распечатки:	КЭ:	УЭ №	Стр. 9 из 19

MAT DET	НГТУ
	Рабочая программа дисциплины
СК-РП-15.1-04-15	Рабочая программа дисциплины Б1.В.ДВ.1 «Система «Местность-машина». Подвижность (проходимость) транспортно-
	технологических машин»

5 Образовательные технологии

При освоении дисциплины ««Местность-машина». Подвижность (проходимость) транспортно-технологических машин» используются следующие образовательные технологии:

- активные (лекции, практические занятия);
- информационные (анализ и обзор источников информации);
- компьютерные (виртуальные и сетевые интернет-технологии),
- информационно-коммуникативные (компьютеры, телекоммуникационные сети),
- коммуникативные (обсуждение проблем на аудиторных занятиях, круглые столы, диспуты, участие в аспирантских научных и научно-практических конференциях),
- проблемные задания аспирантам, и их представление, разбор конкретных ситуаций.

6 Оценочные средства для текущего контроля успеваемости и промежуточной аттестации по итогам освоения дисциплины

По итогам освоения дисциплины аспирантом сдается зачет.

Текущий контроль освоения материала по каждому разделу дисциплины осуществляется тестированием.

Образцы оценочных средств для проведения текущего контроля в виде тестов

Тесты к разделу 1:

Вопрос 1: Условия эксплуатации машин.

Вопрос 2: Эксплуатационные свойства машин.

Тесты к разделу 2:

Вопрос 1: Классификация и характеристики местности.

Вопрос 2: Профильные и опорные свойства местности.

Тесты к разделу 3:

Вопрос 1: Классификация транспортно-технологических машин.

Вопрос 2: Конструкционные параметры и компоновочные характеристики машин.

Версия: 1.0	Без подписи документ действителен 3 суток после распечатки. Дата и время распечатки:	КЭ:	УЭ №	Стр. 10 из 19

	НГТУ
	Рабочая программа дисциплины
СК-РП-15.1-04-15	Рабочая программа дисциплины Б1.В.ДВ.1 «Система «Местность-машина». Подвижность (проходимость) транспортно-
	технологических машин»

Контрольные вопросы для проведения промежуточной аттестации по итогам освоения дисциплины (зачет)

Оценивание «знаниевой» составляющей компетенции

Шифр	Шифр ре-	Номер	Вопросы	
компе-	зультата	темы		
тенции	обучения			
		1	1. Подвижность и проходимость машин.	
OHIIC 2	21(0111/2) 1	1	2. Условия эксплуатации машин.	
ОПК-2	X-2 3 (ОПК-2)-1 2 3. Классификация и характеристики мест		3. Классификация и характеристики местности.	
		3	4. Движитель машины.	
		1	5. Эксплуатационные свойства машин.	
ПК2 3¹(ПК-2)-1 6. Подвижность и проходимость машин. 2 7. Профильные и опорные свойства местности.		6. Подвижность и проходимость машин.		
		2	7. Профильные и опорные свойства местности.	

Оценивание «деятельностных» составляющих компетенции

Шифр	Шифр ре-	Номер	Вопросы
компе-			
тенции			
			1. Классификация и характеристики местности.
ОПК-2	y (OHK-2)-1	3	2. Энергетические и силовые установки машин.
В ¹ (ОПК-2)-1 3 3. Подвеска и плавн		3	3. Подвеска и плавность хода машин.
ПК-2	у ¹ (ПК-2)-1 2 4. Профильные и опорные свойства местности.		4. Профильные и опорные свойства местности.
11K-Z	B¹(ΠK-2)-1	3	5. Управляемость машин

Описание показателей и критериев оценивания компетенций, а также шкал оценивания

Категории «знать», «уметь», «владеть» применяются в следующих значениях:

«знать» — воспроизводить и объяснять учебный материал с требуемой степенью научной точности и полноты.

«уметь» — решать типичные задачи на основе воспроизведения стандартных алгоритмов решения;

«владеть» — решать усложненные задачи на основе приобретенных знаний, умений и навыков, с их применением в нетипичных ситуациях, формируется в процессе получения опыта деятельности.

Интегральный уровень сформированности компетенции определяется по следующим критериям:

- пороговый уровень дает общее представление о виде деятельности, основных закономерностях функционирования объектов профессиональной деятельности, методов и алгоритмов решения практических задач;

	Ess noduces democratic descent and a second	ICO	110.14	G 11 10
Версия: 1.0	Без подписи документ деиствителен 3 суток после распечатки. Дата и время распечатки:	КЭ:	УЭ №	Стр. 11 из 19

WATER STATE OF THE PARTY OF THE	НГТУ
	Рабочая программа дисциплины
СК-РП-15.1-04-15	Рабочая программа дисциплины Б1.В.ДВ.1
	«Система «Местность-машина». Подвижность (проходимость) транспортно-
	технологических машин»

-базовый уровень позволяет решать типовые задачи, принимать профессиональные и управленческие решения по известным алгоритмам, правилам и методикам;

-повышенный уровень предполагает готовность решать практические задачи повышенной сложности, нетиповые задачи, принимать профессиональные и управленческие решения в условиях неполной определенности, при недостаточном документальном, нормативном и методическом обеспечении.

Критерии оценивания компетенции следующие:

проверка уровня сформированности «знаниевой» составляющей компетенции по теме:

- полный ответ на вопрос 5 баллов;
- неполный ответ 3 балла;
- неполученный ответ 0 баллов;

проверка уровня сформированности «деятельностных» составляющих компетенции, позволяющих оценить уровень умений и навыков, применить полученные знания при решении конкретных вопросов (задач) по теме:

- полный ответ на вопрос 6 баллов;
- неполный ответ 3-5 баллов;
- неполученный ответ 0-2 баллов.

7 Учебно-методическое и информационное обеспечение дисциплины

7.1 Основная литература

$N_{\underline{0}}$	Автор(ы)	Заглавие	Издательство,	Назначение, вид	Кол-во экз.
Π/Π			год издания	издания, гриф	в библ-ке
1.	2	3	4	5	6
1.	Беккер М.Г.	Введение в теорию систем	M.:	Научное издание	1
		местность-машина.	Машинострое		
			ние, 1973		
			520 c		
2	Беляков	Расчет проходимости ко-	Издательский	Научное издание	5
	B.B.	лесных машин при криво-	дом: LAP		
	Макаров	линейном движении по	LAMBERT		
	B.C.	снегу. Научные основы.	Academic		
			Publishing		
			GmbH & Co.		
			KG - 2012,		
			172 c		
3	Беляков	Теория передвижения ко-	М.: Изд-во	Научное издание	5
	B.B.	лесных машин по снегу	МГТУ им		
	Аникин		Н.Э. Баумана,		
	A.A.		2006240 c.		

Версия: 1.0	Без подписи документ действителен 3 суток после распечатки. Дата и время распечатки:	КЭ:	УЭ №	Стр. 12 из 19

Робомод ило

Рабочая программа дисциплины

НГТУ

СК-РП-15.1-04-15

Рабочая программа дисциплины Б1.В.ДВ.1 «Система «Местность-машина». Подвижность (проходимость) транспортнотехнологических машин»

4	И.О. Беляков	Транапартно	НГТУ им .	Научило изпанно	10
4	Веляков В.В. Вахидов У.Ш. Молев Ю.И.	Транспортно- технологические пробле- мы Северного Кавказа	Р.Е. Алексеева. – Н.Новгород, 2009 330 с.	Научное издание	10
5	Беляков В.В. Гончаров К.О. Макаров В.С	Теория автоматических систем автотракторной техники	Нижегород. гос. тех. ун-т. – Н. Новго- род, 2008. Ч.1. - 177 с.	Учебное пособие	10
6	Беляков В.В. Бушуева М.Е. Гончаров К.О. Макаров В.С	Теория автоматических систем автономных транспортных средств	В 2-х частях. Часть 2 / В.В. Беляков [и др.].; Нижего- род. гос. тех. ун-т. им. Р.Е. Алексеева Н. Новгород, 2009 171 с.	Учебное пособие	10
7	Под. общ. ред. В.В. Белякова и А.П. Куля- шова	Вездеходные транспортно-технологические машины. Основы теории движения	Н. Новгород: ТАЛАМ, 2004. 961 с.	Научное издание	2
8	А.А.Хачату рова.	Динамика систем дорога – шина – автомобиль – во- дитель	М.: Машинострое ние, 1976. – 535 с.	Научное издание	1
9	Барахтанов Л.В., Беля- ков В.В., Кравец В.Н.	Проходимость автомобиля.	Н.Новгород: Изд-во НГТУ, 1996. – 200 с.	Учебное пособие	
10	Барахтанов Л.В., Ку- ляшов А.П., Рукавиш- ников С.В. Ершов В.И.	Снегоходные машины	Горький: Волго- Вятское кн. изд-во, 1986 191 с.	Научное издание	10
11	Афанасьев Б.А. и др.	Проектирование полноприводных колесных машин. Под ред. д.т.н. А.А. По-	М.: МГТУ им. Н.Э. Баумана, 2008 г.	Учебник, Минобра- зования	Bcero 75 T. 1 – 25 T. 2 – 25

НГТУ



Рабочая программа дисциплины

Рабочая программа дисциплины Б1.В.ДВ.1 «Система «Местность-машина». Подвижность (проходимость) транспортнотехнологических машин»

		лунгяна. 3 т.			T. 3 – 25
12	Литвинов А.С., Фа- робин Я.Е.	Автомобиль: Теория эксплуатационных свойств.	М.: Машинострое ние, 1989. – 240 с.	Научное издание	3
13	В.В. Беля- ков, М.Е.Бушуева , В.И.Сагунов	Многокритериальная оптимизация в задачах оценки подвижности, конкурентоспособности автотракторной техники и диагностики сложных технических систем	Н.Новгород: НГТУ, 2001. 271 с.	Научное издание	10

7.2 Дополнительная литература

$N_{\underline{0}}$	Автор(ы)	Заглавие	Издательство,	Назначение, вид	Кол-во экз.
п/п			год издания	издания, гриф	в библ-ке
1.	Куляшов А.П., Ко- лотилин В.Е.	Экологичность движителей транспортно- технологических машин.	М.: Машинострое ние, 1993. – 288 с.	Нуачное издание	10
2	Маслов Н.Н.	Основы инженерной геологии и механики грунтов	М.: Высшая школа, 1982. – 511 с.	Учебник	1
3	Цытович Н.А.	Механика грунтов.	М.: Госстройизда т, 1963. – 636 с	Учебник	1
4	Цытович Н.А.	Механика мерзлых грунтов.	М.: Высшая школа, 1973. –448 с.	Учебник	1
5	Агейкин Я.С.	Проходимость автомобилей.	М.: Машинострое ние, 1981. -232 с.	Научное издание	1
6	Агейкин Я.С.	Вездеходные колесные и комбинированные движители. Теория и расчет.	М.: Машинострое ние, 1972 184 с.	Научное издание	
7	Вонг Дж.	Теория наземных транспортных средств.	М.: Машинострое ние, 1982. –	Научное издание	1

Вепсия: 1.0	Без подписи документ действителен 3 суток после распечатки. Дата	КЭ:	VA No	Стр. 14 из 19
Версия. 1.0	и время распечатки:	кэ	3 3 31=	Cmp. 1+ us 17

			284 c		
8	Смирнов	Теория движения колесных	M.:	Учебник	1
	Г.А.	машин	Машинострое		
			ние, 1990. –		
			352 c.		
9	Под ред.	Планетоходы	M.:	Научное издание	
	А.Л.Кему		Машинострое		
	рджиана		ние, 1982.		
			-319 c.		
10	Под ред.	Передвижение по грунтам	M.:	Научное издание	
	Л.А.Кему	Луны и планет	Машинострое		
	рджиана		ние, 1986. –		
			272 c.		

7.3 Периодические издания

Журнал «Автомобильная промышленность» http://mashin.ru/zhurnalid/?id=58367 Журнал «Мир транспорта»

http://miit.ru/portal/page/portal/miit/wt?id_page=1346&id_pi_top=1265&

Журнал «Автотранспортное предприятие» http://atp.transnavi.ru

Журнал Ассоциации автомобильных инженеров http://www.aae-press.ru

Журнал Академии инженерных наук им. А.М. Прохорова http://www.ainrf.ru

7.4 Интернет-ресурсы

Реферативный журнал ВИНИТИ (база данных: «Транспорт»)

7.5 Нормативные документы

• Транспортная стратегия РФ на период до 2030 года, утв. Распоряжение от 11 июня 2014 года №1032-р.

7.6 Методические указания к практическим занятиям

При подготовке к практическим занятиям аспирант изучает рекомендованную литературу, знакомится с публикациями в периодических изданиях, использует интернет-ресурсы, и материалы лекций. Качество подготовки к практическим занятиям контролируется преподавателем во время проведения занятий.

Bep	рсия: 1.0	Без подписи документ действителен 3 суток после распечатки. Дата и время распечатки:	КЭ:	УЭ №	Стр. 15 из 19

ALDER OF THE PROPERTY OF THE P	НГТУ	
	Рабочая программа дисциплины	
СК-РП-15.1-04-15	Рабочая программа дисциплины Б1.В.ДВ.1 «Система «Местность-машина». Подвижность (проходимость) транспортно- технологических машин»	

7.7 Учебно-методическое обеспечение самостоятельной работы аспиранта

Используются следующие виды самостоятельной работы аспиранта: в читальном зале библиотеки, в учебных кабинетах, компьютерных классах с доступом к ресурсам Интернет и в домашних условиях.

Порядок выполнения самостоятельной работы соответствует программе курса и контролируется в ходе лекционных занятий.

Самостоятельная работа подкрепляется учебно-методическим и информационным обеспечением, включающим рекомендованные монографии, учебники и учебнометодические пособия, периодическую литературу, а также конспекты лекций.

8 Материально-техническое обеспечение дисциплины

Наименование специаль- ных помещений и поме- щений для самостоятель- ной работы	Оснащенность специальных помещений и помещений для самостоятельной работы	Перечень лицензионного программ- ного обеспечения. Реквизиты под- тверждающего документа		
Лекционные и практические занятия - лекционный класс а.1127.5	Мультимедийные средства: проекторы, настенные экраны, ноутбуки. Доступ в Internet через локальную сеть 30 Мбит/с.	- Операционная система Windows XP, Prof, S/P3 (Подпис-каDreamSparkPremium действительна до 31.12.2017)		
Самостоятельная работа - залы электронных информационных ресурсов (Электронные классы) НТБ а.2210, 6119, 6162. Читальные залы а. 2202, 2203 - компьютерный класс ИВЦ а.6252	36 персональных компьютеров. Доступ к библиотечному фонду НГТУ. Доступ в Internet через локальную сеть 30 Мбит/с.	- MSOffice 2007 лиц №43847744 (бессрочная) - MS Access 2010 (Подписка Dream Spark Premium действительна до 31.12.2017) Math CAD 14 (РК G-TL T517-FN, MMT-TL T517 PN-T2 безсрочно) - Matlab R 2008а Лиц №527840 - Auto CAD 2015 Серийный номер / ключ продукта 545-19358656 / 651G1 - Solid Works 2006 SP 4.1 (s/n 9710 0044 1213 5426) - Cosmos 2006 SP 4.0 (s/n 9710 0044 1213 5426) - Visual Studio 2008 (Подписка Dream Spark Premium действительна до 31.12.2017) - Dr. Web (срок лиц. 2016-02-29 — 2017-04-27) - Пакеты конечно-элементного анализа MSC Раtrап 2012, MSC Nastran 2012, MSC Adams 2012 Реферативные наукометрические базы (еLIBRARY.RU, Web of Science, Scopus), электронные библиотечные системы (издательства «Инженерные		

НГТУ Рабочая программа дисциплины СК-РП-15.1-04-15 Рабочая программа дисциплины Б1.В.ДВ.1 «Система «Местность-машина». Подвижность (проходимость) транспортнотехнологических машин» науки», «Лань», «Машиностроение», «Информатика», «НЭИКОН»). - Автоматизированная информационно-библиотечная система (АИБС) «МАРК-SQL 1.14», ЗАО «НПО «ИН-

ФОРМ-СИСТЕМА» с 20 октября 2014 (Договор № 069/2014-A/O).

ЛИСТ согласования рабочей программы

Направление подготовки 15.06.01 Машиностроение				
Направленность (профиль): Колесные и гусеничные машины				
Дисциплина: Система «Местность-машина». Подвижность (проходимость) транс-				
портно-технологических машин				
Форма обучения: очная				
Учебный год <u>2015 - 2016</u>				
РЕКОМЕНДОВАНА кафедрой «Автомобили и тракторы»				
протокол №от "" 2015г.				
Ответственный исполнитель, заведующий кафедрой «Автомобили и тракторы»				
д.т.н., проф. Л.Н. Орлов				
Автор:				
д.т.н., проф. В.В. Беляков				
подпись расшифровка подписи дата				
COETA CODA HO				
СОГЛАСОВАНО:				
Декан факультета подготовки специалистов высшей квалификации				
д.т.н., доц. Соснина Е.Н.				
личная подпись расшифровка подписи дата				

Версия: 1.0	Без подписи документ действителен 3 суток после распечатки. Дата и время распечатки:	КЭ:	УЭ №	Стр. 18 из 19
-------------	---	-----	------	---------------

НГТУ Рабочая программа дисциплины Рабочая программа дисциплины Б1.В.ДВ.1 «Система «Местность-машина». Подвижность (проходимость) транспортнотехнологических машин» Дополнения и изменения в рабочей программе дисциплины на 20__/20__ уч.г. Внесенные изменения на 20__/20__ учебный год **УТВЕРЖДАЮ** Проректор по научной работе (подпись, расшифровка подписи) 20... г В рабочую программу вносятся следующие изменения: 1); 2) или делается отметка о нецелесообразности внесения каких-либо изменений на данный учебный год СОГЛАСОВАНО:

Декан ФСВК

наименование факультета (института, где реализуется данное направление) личная подпись расшифровка подписи дата